

제1장. 정현파 교류

1. 교류전류 및 전하량

$$i = \frac{dq}{dt} [C/sec = A], q = \int_0^t i dt [A \cdot sec = C]$$

2. 옴의 법칙(ohm's law)

$$I = \frac{V}{R} = G \cdot V [A], V = I \cdot R = \frac{I}{G} [V]$$

$$R = \frac{V}{I} [\Omega], G = \frac{1}{R} = \frac{I}{V} [S]$$

3. 전력 및 전력량

1) 전력 $P [J/sec = W]$: 전기가 단위시간동안의
행할 수 있는 일의 양

$$P = \frac{W}{t} = \frac{QV}{t} = V \cdot I = I^2 R = \frac{V^2}{R} [J/sec = [W]$$

2) 전력량 $W [W \cdot sec = J]$: 어느 전력을 어느 시간
동안 소비한 전기에너지의 총량

$$W = P \cdot t = VIt = I^2 Rt = \frac{V^2}{R} t [W \cdot sec = J]$$

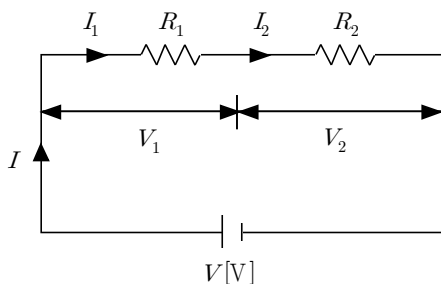
4. 전열기 공식

피열물의 질량 $m [kg]$, 비열 C , 소비전력 $P [KW]$,
시간 $t [hour]$, 상승 온도 $(T_2 - T_1)$, 효율 $\eta [%]$
발생 열량 $H [Kcal]$ 라 하면

$$H = 860 \eta Pt = Cm (T_2 - T_1) [Kcal]$$

5. 저항의 접속

1) 직렬접속 : 전류가 흘러가는 길이 하나만 존재



- ① 전류가 일정하다. $I = I_1 = I_2 [A]$
- ② 전체전압 $V = V_1 + V_2 [V]$
- ③ 합성저항 (전체저항) $R = R_1 + R_2 [\Omega]$

합성컨덕턴스 $G = \frac{G_1 \cdot G_2}{G_1 + G_2} [S]$

④ 전압 분배법칙

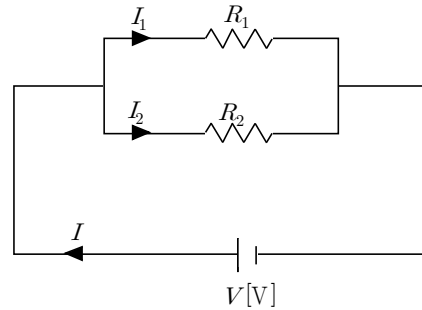
$$\text{㉞ } V_1 = \frac{R_1}{R_1 + R_2} V = \frac{G_2}{G_1 + G_2} V [V]$$

$$\text{㉟ } V_2 = \frac{R_2}{R_1 + R_2} V = \frac{G_1}{G_1 + G_2} V [V]$$

⑤ $R [\Omega]$, n 개 : 합성저항 $R_o = nR [\Omega]$

$$G [S], n \text{개} : \text{합성컨덕턴스 } G_o = \frac{G}{n} [S]$$

2) 병렬접속 : 전류가 흘러가는 길이 2개이상 존재



① 단자전압이 일정하다 $V = V_1 = V_2 [V]$

② 전체전류 $I = I_1 + I_2 [A]$

③ 합성저항 $R = \frac{R_1 \cdot R_2}{R_1 + R_2} [\Omega]$

합성컨덕턴스 $G = G_1 + G_2 [S]$

④ 전류분배법칙

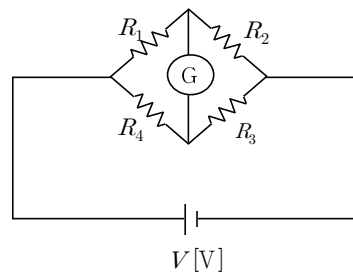
$$I_1 = \frac{R_2}{R_1 + R_2} \cdot I = \frac{G_1}{G_1 + G_2} \cdot I [A]$$

$$I_2 = \frac{R_1}{R_1 + R_2} \cdot I = \frac{G_2}{G_1 + G_2} \cdot I [A]$$

⑤ $R [\Omega]$, n 개 : 합성저항 $R_o = \frac{R}{n} [\Omega]$

$$G [S], n \text{개} : \text{합성컨덕턴스 } G_o = nG [S]$$

6. 휘스톤 브리지법



브릿지 평형조건
 $R_1 \cdot R_3 = R_2 \cdot R_4$
중앙은 개방상태

7. 정현파의 크기 표시

1) 순시값(교류) : 시간에 대해서 순간순간 변화하는값

$$v = V_m \sin \omega t [V], i = I_m \sin \omega t [A]$$

2) 평균값(가동 코일형 계기로 측정)

$$V_{av} = \frac{1}{T} \int_0^T v dt [V], I_{av} = \frac{1}{T} \int_0^T i dt [A]$$

3) 실효값(열선형 계기로 측정): 모든 계산식 대표값

$$I = \sqrt{\frac{1}{T} \int_0^T i^2 dt} = \sqrt{i^2 \text{의 한주기 평균값}}$$

8. 여러가지 파형의 평균값과 실효값

파형 종류	실효값(V)	평균값(V_a)
정현파, 정현전파	$\frac{1}{\sqrt{2}}V_m$	$\frac{2}{\pi}V_m$
정현 반파	$\frac{1}{2}V_m$	$\frac{1}{\pi}V_m$
구형파	V_m	V_m
구형 반파	$\frac{1}{\sqrt{2}}V_m$	$\frac{1}{2}V_m$
삼각파, 톱니파	$\frac{1}{\sqrt{3}}V_m$	$\frac{1}{2}V_m$

9. 파고율과 파형율

1) 파고율 : 실효값에 대한 최대값의 비율

파고율 = $\frac{\text{최대값}}{\text{실효값}} \Rightarrow$ 실효값의 분모와 같다.

2) 파형율 : 평균값에 대한 실효값의 비율

파형율 = $\frac{\text{실효값}}{\text{평균값}} \begin{cases} \text{① 정현파, 정현전파 : 1.11} \\ \text{② 정현반파 : 1.57} \\ \text{③ 구형파 : 1} \\ \text{④ 삼각파, 톱니파 : 1.155} \end{cases}$

3) 함수 표현법

① 복소수 $Z = \text{실수부} + \text{허수부} = a + j b$

복소수의 크기 $|Z| = \sqrt{a^2 + b^2}$: 실효값

복소수의 위상 $\theta = \tan^{-1} \frac{b}{a}$

② 극 좌표형 $Z = \text{크기} \angle \text{각도} = |Z| \angle \theta$

③ 지수 함수형 $Z = \text{크기} e^{j\text{각도}} = |Z| e^{j\theta}$

④ 삼각 함수형 $Z = \text{크기} (\cos\text{각도} + j\sin\text{각도}) = |Z| (\cos\theta + j\sin\theta)$

⑤ 순시값 = 최대값 $\sin(\omega t + \text{각도}) = \sqrt{2}|Z|\sin(\omega t + \theta)$

4) 복소수 연산

① 복소수의 합차 : 같은성분끼리 더하고 빼다

$Z_1 = a + j b, Z_2 = c + j d$

$Z_1 \pm Z_2 = (a \pm c) + j (b \pm d)$

② 복소수의 곱과 나눗셈 : 극좌표형으로 바꾸어 곱셈의 경우 크기는 곱하고 각도는 더하며, 나눗셈의 경우 크기는 나누고 각도끼리는 빼다.

$Z_1 \times Z_2 = |Z_1| \angle \theta_1 \times |Z_2| \angle \theta_2 = |Z_1||Z_2| \angle \theta_1 + \theta_2$

$\frac{Z_1}{Z_2} = \frac{|Z_1| \angle \theta_1}{|Z_2| \angle \theta_2} = \frac{|Z_1|}{|Z_2|} \angle \theta_1 - \theta_2$

③ 켈레복소수 : 허수부의 부호를 반대로 바꾸어준 복소수

$Z = a + j b, \bar{Z} = Z^* = a - j b$

제2장. 기본 교류회로

1. 단독회로

1) 저항 $R[\Omega]$ 만의 회로

- ① 전압과 전류의 위상차가 없다. (동상)
- ② R 에 대한 임피던스 $Z = R[\Omega] \Rightarrow$ 실수값

2) 인덕턴스 $L[H]$ 만의 회로

- ① $L[H]$ 에 대한 역기전력 $e = -L \frac{di}{dt} [V]$
- ② $L[H]$ 에 대한 단자전압 $v = L \frac{di}{dt} [V]$
- ③ 전류는 전압보다 위상이 90° 뒤진다. \Rightarrow 유도성(지상)
- ④ L 의 임피던스 $Z = j\omega L = jX_L [\Omega] \Rightarrow$ 허수값 $X_L = \omega L = 2\pi f L [\Omega]$: 유도성리액턴스
- ⑤ 직류는 주파수 0 이므로 $X_L=0 \Rightarrow$ 단락상태
- ⑥ 코일에서 갑자기 변화할 수 없는 것 : 전류
- ⑦ 코일에 축적(저장)되는 에너지 $W = \frac{1}{2} L i^2 [J]$

3) 커패시턴스 $C[F]$ 만의 회로

- ① $C[F]$ 에 흐르는 전류 $i = C \frac{dv}{dt} [A]$
- ② 전류는 전압보다 위상이 90° 앞선다. \Rightarrow 용량성(진상)
- ③ C 의 임피던스 $Z = -j \frac{1}{\omega C} = \frac{1}{j\omega C} = -jX_C [\Omega] \Rightarrow$ 허수값 $X_C = \frac{1}{\omega C} = \frac{1}{2\pi f C} [\Omega]$: 용량성리액턴스
- ④ 직류는 주파수 0이므로 $X_C = \infty \Rightarrow$ 개방상태
- ⑤ 콘덴서에서 갑자기 변화하면 안되는 것 : 전압
- ⑥ 콘덴서 축적(저장)되는 에너지 $W = \frac{1}{2} C v^2 [J]$

2. 직렬회로

1) $R-X$ 직렬 회로

- ① 임피던스의 크기 $|Z| = \sqrt{R^2 + X^2} [\Omega]$
- ② 위상 $\theta = \tan^{-1} \frac{X}{R}$
- ③ 전류 $I[A]$ (실효값) : $I = \frac{V}{Z} = \frac{V}{\sqrt{R^2 + X^2}} [A]$
- ④ R 에 걸리는 전압 $V_R = I \cdot R [V]$
- ⑤ X 에 걸리는 전압 $V_X = I \cdot X [V]$
- ⑥ 전체 전압 $V = \sqrt{V_R^2 + V_X^2} [V]$
- ⑦ 역률 및 무효율
역률 $\cos\theta = \frac{R}{Z} = \frac{R}{\sqrt{R^2 + X^2}}$
무효율 $\sin\theta = \frac{X}{Z} = \frac{X}{\sqrt{R^2 + X^2}}$

3. 병렬회로

1) R-X 병렬회로

① 어드미턴스 $Y[U]$: 임피던스의 역수값

$$Y = \frac{1}{Z}[U], Z = \frac{1}{Y}[\Omega]$$

② R 에 흐르는 전류 $I_R = \frac{V}{R}[A]$

③ X 에 흐르는 전류 $I_X = \frac{V}{X}[A]$

④ 전체전류 $I = \sqrt{I_R^2 + I_X^2}[A]$

⑤ 역률 및 무효율

$$\text{역률 } \cos\theta = \frac{I_R}{I} = \frac{X}{\sqrt{R^2 + X^2}}$$

$$\text{무효율 } \sin\theta = \frac{I_X}{I} = \frac{R}{\sqrt{R^2 + X^2}}$$

4. 공진회로

1) 직렬 공진회로

① 공진조건

$$X_L = X_C, \omega L = \frac{1}{\omega C}, \omega^2 LC = 1$$

② 공진 각주파수 : $\omega_o = \frac{1}{\sqrt{LC}}[\text{rad/s}]$

③ 공진 주파수 : $f_o = \frac{1}{2\pi\sqrt{LC}}[\text{Hz}]$

④ 허수부가 0 이므로 임피던스가 최소 상태가 되고 전류는 최대가 된다. 또한 전압, 전류는 동상이므로 합성역률이 1인 상태가 된다.

⑤ 전압 확대율 = 첨예도 = 선택도 = 공진도 Q

$$Q = \frac{V_L}{V} = \frac{V_C}{V} = \frac{\omega_o L}{R} = \frac{1}{\omega_o CR} = \frac{1}{R} \sqrt{\frac{L}{C}}$$

2) 병렬 공진회로

① 공진조건

$$X_L = X_C, \omega C = \frac{1}{\omega L}, \omega^2 LC = 1$$

② 공진 각주파수 : $\omega_o = \frac{1}{\sqrt{LC}}[\text{rad/s}]$

③ 공진 주파수 : $f_o = \frac{1}{2\pi\sqrt{LC}}[\text{Hz}]$

④ 어드미턴스의 허수부가 0이므로 어드미턴스가 최소가 되며 전류는 최소 상태가 된다. 전압, 전류는 동상이므로 합성역률이 1이 된다.

⑤ 전류확대율 = 첨예도 = 선택도 = 공진도 Q

$$Q = \frac{I_L}{I} = \frac{I_C}{I} = \frac{R}{\omega_o L} = \omega_o CR = R \sqrt{\frac{C}{L}}$$

제3장. 교류 전력

1. 단상교류전력

전압 $v = V \angle 0^\circ[V]$, 전류 $i = I \angle \theta^\circ[A]$

1) 유효전력(active power) $P = VI \cos\theta [W]$

2) 무효전력(reactive power) $P_r = VI \sin\theta [\text{Var}]$

3) 피상전력(apparent power)

$$P_a = P \pm jP_r = \sqrt{P^2 + P_r^2} = V \cdot I [\text{VA}]$$

(단, + : 용량성(진상), - : 유도성(지상))

4) 역률 및 무효율

① 역률 : $\cos\theta = \frac{P}{P_a} = \frac{\text{유효전력}}{\text{피상전력}}$

② 무효율 : $\sin\theta = \frac{P_r}{P_a} = \frac{\text{무효전력}}{\text{피상전력}}$

2. R-X 직렬회로의 전력

1) 유효전력 $P = VI \cos\theta = I^2 R = \frac{R}{R^2 + X^2} V^2 [W]$

2) 무효전력 $P_r = VI \sin\theta = I^2 X = \frac{X}{R^2 + X^2} V^2 [\text{Var}]$

3) 피상 전력

$$P_a = P \pm jP_r = \sqrt{P^2 + P_r^2} = V \cdot I = I^2 Z [\text{VA}]$$

3. 복소 전력

전압과 전류가 복소수로 주어지는 경우 전력계산법으로 전압 $V = a + jb[V]$, 전류 $I = c + jd[A]$ 라 하면 피상전력은 전압의 공액 복소수와 전류의 곱으로서

$$P_a = \bar{V} \cdot I = (a - jb)(c + jd) = P \pm jP_r [\text{VA}]$$

이때 허수부가 음(-)일 때 뒤진 전류에 의한 지상 무효전력이 되고 양(+)일 때 앞선전류에 의한 진상 무효전력이 된다.

4. 최대 전력 전달

1) 저항 R_L 부하

① 최대전력전달조건 $R_L = R_g$

(단, R_L : 부하저항, R_g : 내부저항)

② 최대전력 $P_{\max} = \frac{E^2}{4R_g} [W]$

2) 임피던스 Z_L 부하

① 최대전력전달조건 : $Z_L = \bar{Z}_g = R_g - jX_g$

단, 내부임피던스 $Z_g = R_g + jX_g$

부하임피던스 $Z_L = R_L + jX_L$

② 최대전력 : $P_{\max} = \frac{E^2}{4R_g} [W]$ (E : 실효전압)

제4장. 유도결합회로

1. 상호 유도 전압

전류 i_1 에 의하여 2차측에 유기되는 상호 유도 전압

$$e_{12} = \pm M \frac{di_1}{dt} \text{ [V]}$$

단, M : 상호 인덕턴스, 가동결합 +, 차동결합 -

2. 결합 계수 K : 두 코일간의 자기적인 결합정도

1) 결합계수 $K = \frac{M}{\sqrt{L_1 L_2}}$

2) 상호인덕턴스 $M = K\sqrt{L_1 L_2}$

3) 누설자속이 없는 경우 = 완전결합 = 이상적결합 $K = 1$

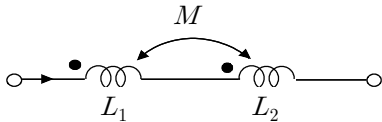
4) 상호 자속이 없는 경우, 유도 결합이 없는 경우 $K = 0$

5) 결합계수의 범위는 $0 \leq K \leq 1$

3. 합성인덕턴스

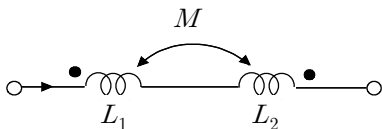
1) 직렬연결 : 전류가 흘러가는 길이 하나인 경우

① 가동결합 : 전류의 방향이 동일하며 자속이 합



$$L_o = L_1 + L_2 + 2M = L_1 + L_2 + 2K\sqrt{L_1 L_2} \text{ [H]}$$

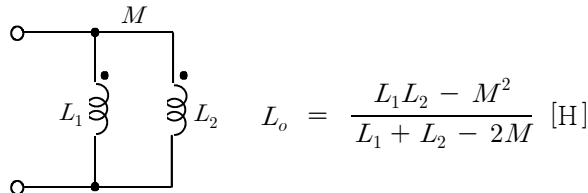
② 차동결합 : 전류의 방향이 반대이며 자속의 차



$$L_o = L_1 + L_2 - 2M = L_1 + L_2 - 2K\sqrt{L_1 L_2} \text{ [H]}$$

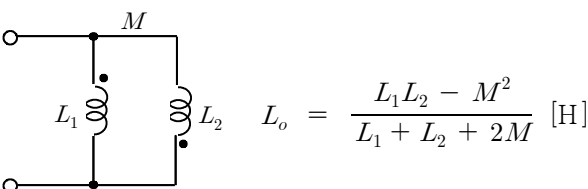
2) 병렬연결 : 전류가 흘러가는 길이 두 개이상

① 가동결합 : 전류의 방향이 동일하며 자속이 합



$$L_o = \frac{L_1 L_2 - M^2}{L_1 + L_2 - 2M} \text{ [H]}$$

② 차동결합 : 전류의 방향이 반대이며 자속이 차



$$L_o = \frac{L_1 L_2 - M^2}{L_1 + L_2 + 2M} \text{ [H]}$$

4. 이상 변압기의 권수비(전압비=변압비) $a = n$

$$a = n = \frac{n_1}{n_2} = \frac{v_1}{v_2} = \frac{i_2}{i_1} = \sqrt{\frac{Z_1}{Z_2}} = \sqrt{\frac{L_1}{L_2}}$$

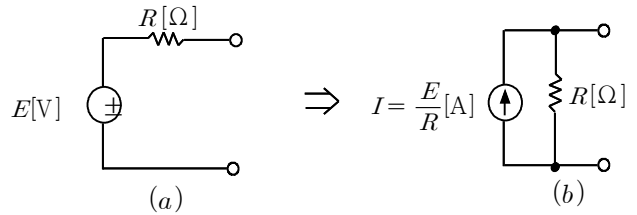
제5장. 일반 선형 회로망

1. 전원의 등가 변환

1) 이상적 전압원 : 내부 저항 $R_g = 0$

2) 이상적 전류원 : 내부저항 $R_g = \infty$

3) 전원의 등가변환 : 그림 (a)와 (b)는 서로 등가이다



(a) 전압원

(b) 전류원

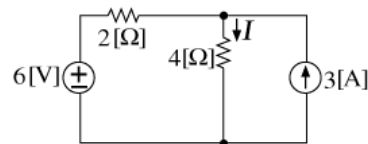
전압원에는 저항을 직렬로 연결하고 전류원에는 저항을 병렬로 연결한다.

2. 중첩의 정리 : 회로망내에 전압원과 전류원이 여러 개가 동시 존재시 각각 단독으로 존재했을 때 흐르는 전류의 합과같다.

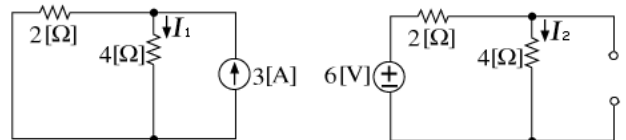
(단, 전압원-단락, 전류원-개방)

⇒ 선형회로망에만 적용

ex) 다음 그림에서 4[Ω]에 흐르는 전류는 얼마인가 ?



- ① 전압원 단락 4[Ω]에 흐르는 전류 ② 전류원 개방 4[Ω]에 흐르는 전류

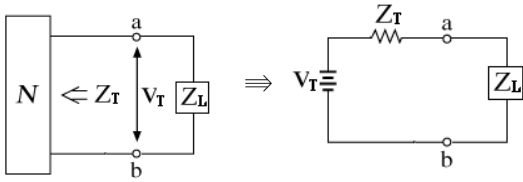


$$I_1 = \frac{2}{2+4} \times 3 = 1 \text{ [A]}$$

$$I_2 = \frac{6}{2+4} = 1 \text{ [A]}$$

- ③ 4[Ω]에 흐르는 전체전류 $I = I_1 + I_2 = 2 \text{ [A]}$

3. 테브난의 정리 : 복잡한 회로망을 등가전압원(V_T)과 등가임피던스(Z_T)를 직렬로 만든다음 부하측에 흐르는 전류를 측정하는 원리



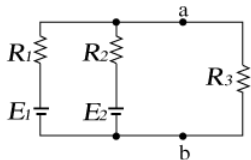
- ① Z_T : 부하측에서 회로망을 바라봤을 때의 임피던스 (단, 바라볼 때 회로망내 전압원은 단락, 전류원은 개방)
- ② V_T : 개방 단자 사이의 전압
- ③ 부하에 흐르는 전류 $I = \frac{V_T}{Z_T + Z_L}$ [A]

4. 노오튼의 정리(테브난의 정리와 쌍대관계)

5. 밀만의 정리

: 여러개의 전압원이 병렬로 연결되었을 때 공통단자 전압을 구하는 원리(중성점 전위)

ex) a, b 단자에 $5[\Omega]$ 에 걸리는 전압은 ?
(단, $E_1 = 110, E_2 = 120, R_1 = 1[\Omega], R_2 = 2[\Omega], R_3 = 5[\Omega]$)

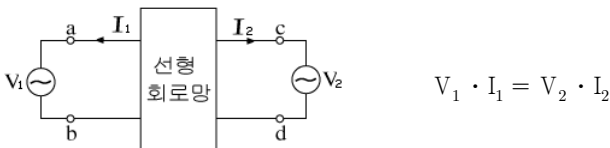


[풀이]

$$V_{ab} = \frac{\frac{E_1}{Z_1} + \frac{E_2}{Z_2} + \frac{E_3}{Z_3}}{\frac{1}{Z_1} + \frac{1}{Z_2} + \frac{1}{Z_3}} = \frac{\frac{110}{1} + \frac{120}{2} + \frac{0}{5}}{\frac{1}{1} + \frac{1}{2} + \frac{1}{5}} = 100 [V]$$

6. 가역 정리

: 회로망을 사이에둔 양단자 사이의 전압, 전류의 특성을 알아보기위한 원리



제6장. 다상 교류

1. 3상 평형(대칭 3상) : 3상 평형시 3상 전압 또는 전류의 합은 0이다.

$$V_a + V_b + V_c = 0, \quad I_a + I_b + I_c = 0$$

2. 대칭 3상교류의 결론

1) 성형결선 (Y 결선)

$$V_l = \sqrt{3} V_p \angle \frac{\pi}{6} [V], \quad I_l = I_p [A]$$

2) 환상결선 (Δ 결선)

$$I_l = \sqrt{3} I_p \angle -\frac{\pi}{6} [A], \quad V_l = V_p [V]$$

단, 선간전압 V_l , 선전류 I_l , 상전압 V_p , 상전류 I_p

3. 대칭 3상의 전력

1) 유효 전력

$$P = 3 V_p I_p \cos \theta = \sqrt{3} V_l I_l \cos \theta = 3 I^2 R [W]$$

2) 무효 전력

$$P_r = 3 V_p I_p \sin \theta = \sqrt{3} V_l I_l \sin \theta = 3 I^2 X [Var]$$

3) 피상 전력

$$P_a = \sqrt{P^2 + P_r^2} = 3 V_p I_p = \sqrt{3} V_l I_l = 3 I^2 Z [VA]$$

4. 다상 교류 회로의 전압·전류·전력

1) Y결선(성형결선=스타결선) : n 은 다상교류의 상수

- ① $I_l = I_p$
- ② $V_l = 2 \sin \frac{\pi}{n} V_p \angle \frac{\pi}{2} (1 - \frac{2}{n}) [V]$

2) Δ 결선(환상결선) : n 은 다상교류의 상수

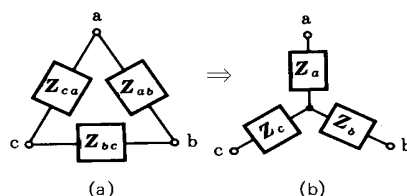
- ① $I_l = 2 \sin \frac{\pi}{n} I_p \angle -\frac{\pi}{2} (1 - \frac{2}{n}) [A]$
- ② $V_l = V_p$

3) 다상 교류의 유효전력

$$P = n V_p I_p \cos \theta = \frac{n}{2 \sin \frac{\pi}{n}} V_l I_l \cos \theta [W]$$

4. 임피던스 변환

① $\Delta \rightarrow Y$ 변환 ($Z_\Delta = Z_{ab} + Z_{bc} + Z_{ca}$ 라 하면)

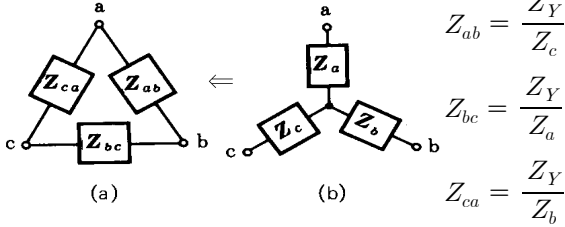


$$Z_a = \frac{Z_{ca} \cdot Z_{ab}}{Z_\Delta}$$

$$Z_b = \frac{Z_{ab} \cdot Z_{bc}}{Z_\Delta}$$

$$Z_c = \frac{Z_{bc} \cdot Z_{ca}}{Z_\Delta}$$

② Y → Δ 변환 ($Z_Y = Z_a Z_b + Z_b Z_c + Z_c Z_a$)



③ 단, 평형부하일 경우 $Z_{\Delta} = 3 Z_Y, Z_Y = \frac{1}{3} Z_{\Delta}$

5. 임피던스, 선전류, 소비전력의 비

1) Y 결선에서 Δ결선으로의 변환시

- ① 임피던스 : 3배 ② 선전류 : 3배
- ③ 소비전력 : 3배

2) Δ 결선에서 Y결선으로의 변환시

- ① 임피던스 : $\frac{1}{3}$ 배 ② 선전류 : $\frac{1}{3}$ 배
- ③ 소비전력 : $\frac{1}{3}$ 배

6. 2전력계법 : 전력계 2대로 3상 전력을 측정

두 전력계의 지시값 P_1, P_2 [W]라 하면

1) 유효 전력 $P = P_1 + P_2 = \sqrt{3} V_l I_l \cos \theta$ [W]

2) 무효 전력 $P_r = \sqrt{3} (P_1 - P_2)$ [Var]

3) 피상 전력

$$P_a = \sqrt{P^2 + P_r^2} = 2\sqrt{P_1^2 + P_2^2 - P_1 P_2}$$
 [VA]

4) 역률 $\cos \theta = \frac{P}{P_a} = \frac{P_1 + P_2}{2\sqrt{P_1^2 + P_2^2 - P_1 P_2}}$

참고] $P_1 = 0, P_2 = \text{존재} \Rightarrow \cos \theta = 0.5$

$$P_1, P_2 = 2P_1 \Rightarrow \cos \theta = 0.866$$

$$P_1, P_2 = 3P_1 \Rightarrow \cos \theta = 0.75$$

7. 3상 V 결선

Δ결선으로 운전 중 변압기 1대가 소손되어 2대만 가지고 3상 운전 하는 것을 V결선이라 한다.

1) V 결선의 출력 $P_V = \sqrt{3} P$ [KVA]

단, P [KVA] : 변압기 한 대의 용량

2) V 결선의 변압기 이용률

$$U = \frac{V\text{결선시 출력}}{\text{변압기 2대의 출력}} = 0.866 = 86.7 \%$$

3) 출력비 : 고장전 출력에 대한 고장후의 출력

$$\text{출력비} = \frac{\text{고장후의 출력}}{\text{고장전의 출력}} = 0.577 = 57.7 \%$$

제7장. 대칭 좌표법

1. 벡터 연산자

$$1) a = 1 \angle 120^\circ = 1 \angle -240^\circ = -\frac{1}{2} + j \frac{\sqrt{3}}{2}$$

$$2) a^2 = 1 \angle 240^\circ = 1 \angle -120^\circ = -\frac{1}{2} - j \frac{\sqrt{3}}{2}$$

$$3) a^2 + a + 1 = 0, a^3 = 1, a^4 = a$$

2. 각상의 비대칭분 전압, 전류

비대칭 전압, 전류 $V_a, V_b, V_c, I_a, I_b, I_c$ 를 대칭분으로 표시하면

$$V_a = V_o + V_1 + V_2 \quad I_a = I_o + I_1 + I_2$$

$$V_b = V_o + a^2 V_1 + a V_2 \quad I_b = I_o + a^2 I_1 + a I_2$$

$$V_c = V_o + a V_1 + a^2 V_2 \quad I_c = I_o + a I_1 + a^2 I_2$$

[비대칭 전압]

[비대칭 전류]

3. 대칭분 영상, 정상, 역상분 전압, 전류

$$1) \text{영상분 전압, 전류 } V_o = \frac{1}{3}(V_a + V_b + V_c)$$

$$I_o = \frac{1}{3}(I_a + I_b + I_c)$$

$$2) \text{정상분 전압, 전류 } V_1 = \frac{1}{3}(V_a + a V_b + a^2 V_c)$$

$$I_1 = \frac{1}{3}(I_a + a I_b + a^2 I_c)$$

$$3) \text{역상분 전압, 전류 } V_2 = \frac{1}{3}(V_a + a^2 V_b + a V_c)$$

$$I_2 = \frac{1}{3}(I_a + a^2 I_b + a I_c)$$

4. 불평형율 : 대칭분 중 정상분에 대한 역상분의 비로 비대칭을 나타내는 척도가 된다.

$$\text{불평형율} = \frac{\text{역상분}}{\text{정상분}} = \frac{V_2}{V_1} = \frac{I_2}{I_1}$$

[참고] 1) 선간전압 120[V], 100[V], 100[V] : 13[%]

2) 선간전압 80[V], 50[V], 50[V] : 39.6[%]

5. a상을 기준한 대칭 3상 전압

$$\text{영상분 } V_o = 0, \text{ 정상분 } V_1 = V_a, \text{ 역상분 } V_2 = 0$$

즉, 대칭 3상 전압의 영상분과 역상분은 0이고 정상분만 a상의 전압 V_a 로 존재한다.

6. 대칭3상 교류 발전기의 기본식

$$V_o = -I_o Z_o, V_1 = E_a - I_1 Z_1, V_2 = -I_2 Z_2$$

단, E_a : a상의 유기 기전력, Z_o : 영상 임피던스, Z_1 : 정상 임피던스, Z_2 : 역상 임피던스

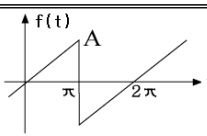
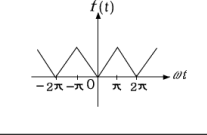
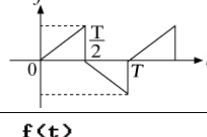
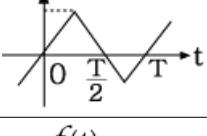
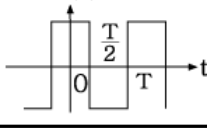
제8장. 비정현파 교류

- 비정현파의 정의 : 무수히 많은 주파수함수로 이루어진 파
- 비정현파의 구성 : 직류분 + 기본파 + 고조파
- 비정현파의 해석 : 푸리에 분석
- 비정현파의 함수 :

$$f(t) = a_0 + \sum_{n=1}^{\infty} a_n \cos n\omega t + \sum_{n=1}^{\infty} b_n \sin n\omega t$$

※ a_0 는 직류분을 의미하며 계산시 평균값공식을 사용.

5. 대칭 조건

대칭성	대표적 파형	조건	f(t) 함수	고조파
①정현대칭		$f(t) = -f(-t)$	sin 항	1, 2, 3, 4, ...
②여현대칭		$f(t) = f(-t)$	a_0 cos 항	1, 2, 3, 4, ...
③반파대칭		$f(t) = -f(\pi+t)$	sin 항 cos 항	1, 3, 5, 7, ...
④정현반파대칭		①, ③	sin 항	1, 3, 5, 7, ...
⑤여현반파대칭		②, ③	cos 항	1, 3, 5, 7, ...

6. 비정현파의 실효값 : 각파 실효값 제곱의 합의 제곱근 값

$$① V = \sqrt{V_0^2 + V_1^2 + V_2^2 + \dots + V_n^2}$$

$$② I = \sqrt{I_0^2 + I_1^2 + I_2^2 + \dots + I_n^2}$$

7. 왜형률 : 파형의 일그러진 정도

$$\text{왜형률} = \frac{\text{전고조파실효값}}{\text{기본파의실효값}} = \frac{\sqrt{V_2^2 + V_3^2 + \dots + V_n^2}}{V_1}$$

※ 전류의 왜형률도 위와 동일

8. 비정현 n차 직렬 임피던스

1) R-L 직렬 n고조파임피던스: $Z_n = \sqrt{R^2 + (n\omega L)^2}$

2) R-C 직렬 n고조파임피던스: $Z_n = \sqrt{R^2 + (\frac{1}{n\omega C})^2}$

3) n차직렬 공진 주파수: $f = \frac{1}{2\pi n \sqrt{LC}}$ [Hz]

9. 비정현파의 전력

1) 소비전력: 같은 고조파 성분끼리만 성립

$$P = V_0 I_0 + V_1 I_1 \cos \theta_1 + V_2 I_2 \cos \theta_2 + \dots + V_n I_n \cos \theta_n$$

$$= V_0 I_0 + \sum_{n=1}^{\infty} V_n I_n \cos \theta_n [W]$$

2) 무효전력: 같은고조파 성분끼리만 성립

$$P_r = V_1 I_1 \sin \theta_1 + V_2 I_2 \sin \theta_2 + \dots + V_n I_n \sin \theta_n$$

$$= \sum_{n=1}^{\infty} V_n I_n \sin \theta_n [Var]$$

3) 피상전력

$$P_a = VI [VA] \begin{cases} V = \sqrt{V_0^2 + V_1^2 + V_2^2 + \dots + V_n^2} \\ I = \sqrt{I_0^2 + I_1^2 + I_2^2 + \dots + I_n^2} \end{cases}$$

4) 역률 : $\cos \theta = \frac{P}{P_a}$

10. 상순에(상회전) 따른 고조파 차수 h

1) 각상이 동위상 $h = 3n = 3, 6, 9 \dots$

2) 기본파와 동일방향 $h = 3n + 1 = 1, 4, 7, 10 \dots$

3) 기본파와 반대방향 $h = 3n - 1 = 2, 5, 8, 11 \dots$

단, $n = 0, 1, 2, 3, 4 \dots$

제9장. 2단자망

1. 구동점 임피던스(Z(s))

1) R, L, C 에 대한 구동점 임피던스

$$R [\Omega] \Rightarrow Z(s) = R [\Omega]$$

$$L [H] \Rightarrow Z(s) = j\omega L = sL [\Omega]$$

$$C [F] \Rightarrow Z(s) = \frac{1}{j\omega C} = \frac{1}{sC} [\Omega]$$

2) 직류인가시 $s = j\omega = j2\pi f \mid \text{직류} f=0 = 0$

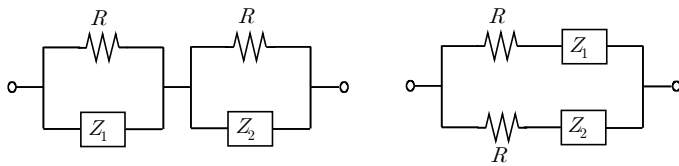
3) 영점과 극점

$$Z(s) = \frac{(s + a_1)(s + a_2) + \dots}{(s + b_1)(s + b_2) + \dots} [\Omega]$$

- ① 영점 : $Z(s)$ 가 0이 되는 s 의 값으로 $Z(s)$ 의 분자가 0이 되는 점. 회로 단락상태가 된다.
- ② 극점 : $Z(s)$ 가 ∞ 되는 s 의 값으로 $Z(s)$ 의 분모가 0이 되는 점. 회로 개방상태가 된다.

3. 정저항 회로

: 구동점 임피던스의 허수부가 어떠한 주파수에서도 0 이고 실수부도 주파수에 관계없이 일정하게 되는 회로



Z_1 과 Z_2 가 L, C 단독회로인 경우

$$Z_1 Z_2 = R^2 = \frac{L}{C} \text{ 이 된다.}$$

4. 함수와 2단자 회로망의 관계

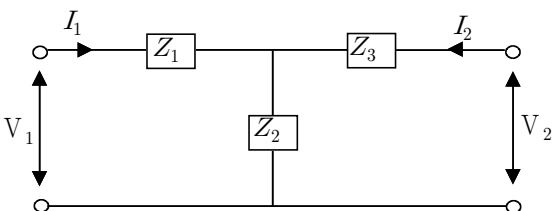
$Z(s)$ 의 함수를 줄때 회로망으로 그리기 위해서는 다음과 같은 방법을 사용한다.

- 1) 모든 분수의 분자를 1로 한다.
- 2) 표적용

구분	분수 밖	분수 속
+	직렬	병렬
실수	R	G
S의 계수	L	C
$\frac{1}{S}$ 의 계수	C	L

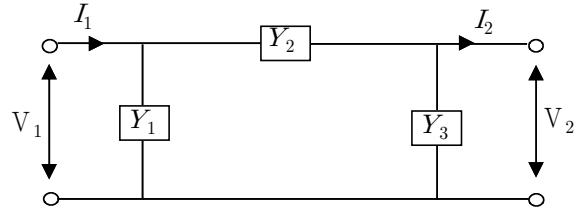
제10장. 4단자망

1. 임피던스 파라미터(parameter) : T 형회로를 해석



$$\begin{aligned} Z_{11} &= Z_1 + Z_2 & Z_{12} &= Z_2 \\ Z_{21} &= Z_2 & Z_{22} &= Z_2 + Z_3 \end{aligned}$$

2. 어드미턴스 파라미터(parameter) : π 형회로를 해석



$$\begin{aligned} Y_{11} &= Y_1 + Y_2 & Y_{12} &= Y_2 \\ Y_{21} &= Y_2 & Y_{22} &= Y_2 + Y_3 \end{aligned}$$

3. ABCD 파라미터(4단자 정수, F파라미터)

: T, π 형회로를 해석

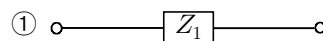
- 1) $A = \left. \frac{V_1}{V_2} \right|_{I_2=0}$: 전압이득(전압비) : $a = n$
- 2) $B = \left. \frac{V_1}{I_2} \right|_{V_2=0}$: 임피던스 : 0
- 3) $C = \left. \frac{I_1}{V_2} \right|_{I_2=0}$: 어드미턴스 : 0
- 4) $D = \left. \frac{I_1}{I_2} \right|_{V_2=0}$: 전류이득(전류비) : $\frac{1}{a} = \frac{1}{n}$

[참고] 이상변압기의 권수비

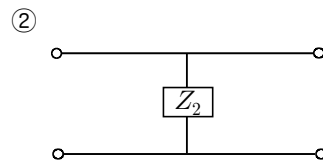
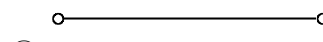
$$a = n = \frac{n_1}{n_2} = \frac{v_1}{v_2} = \frac{i_2}{i_1}$$

4. 각종회로의 4단자 정수

1) 단일회로

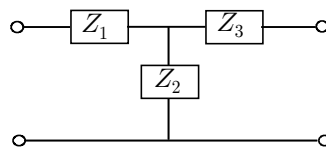


$$\begin{bmatrix} A & B \\ C & D \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & Z_1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$$



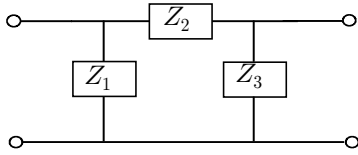
$$\begin{bmatrix} A & B \\ C & D \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ \frac{1}{Z_2} & 1 \end{bmatrix}$$

2) T형



$$\begin{bmatrix} A & B \\ C & D \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 + \frac{Z_1}{Z_2} & Z_1 + Z_3 + \frac{Z_1 Z_3}{Z_2} \\ \frac{1}{Z_2} & 1 + \frac{Z_3}{Z_2} \end{bmatrix}$$

3) π 형



$$\begin{bmatrix} A & B \\ C & D \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 + \frac{Z_2}{Z_3} & Z_2 \\ \frac{Z_1 + Z_2 + Z_3}{Z_1 Z_3} & 1 + \frac{Z_2}{Z_1} \end{bmatrix}$$

5. 4단자 정수의 성질

1) $AD - BC = 1$ 2) 좌우 대칭 : $A = D$

6. 영상 임피던스

1) 1차 영상 임피던스 $Z_{01} = \sqrt{\frac{AB}{CD}}$ [Ω]

2) 2차 영상 임피던스 $Z_{02} = \sqrt{\frac{BD}{AC}}$ [Ω]

3) $Z_{01} \cdot Z_{02} = \frac{B}{C}$ 4) $\frac{Z_{01}}{Z_{02}} = \frac{A}{D}$

5) 좌우 대칭회로($A = D$) : $Z_{01} = Z_{02} = \sqrt{\frac{B}{C}}$

8. 영상 전달 정수 θ

$$\begin{aligned} \theta &= \log_e(\sqrt{AD} + \sqrt{BC}) \\ &= \cosh^{-1} \sqrt{AD} = \sinh^{-1} \sqrt{BC} \end{aligned}$$

1) $\cosh \theta = \sqrt{AD}$, $\sinh \theta = \sqrt{BC}$

2) 영상파라미터와 4단자 정수와의 관계

① $A = \sqrt{\frac{Z_{01}}{Z_{02}}} \cosh \theta$ ② $B = \sqrt{Z_{01} Z_{02}} \sinh \theta$

③ $C = \frac{1}{\sqrt{Z_{01} Z_{02}}} \sinh \theta$ ④ $D = \sqrt{\frac{Z_{02}}{Z_{01}}} \cosh \theta$

제11장. 분포정수 회로

1. 특성임피던스 $Z_o = \sqrt{\frac{Z}{Y}} = \sqrt{\frac{R + j\omega L}{G + j\omega C}}$ [Ω]

2. 전파정수

$$\begin{aligned} r &= \sqrt{ZY} = \sqrt{(R + j\omega L) \cdot (G + j\omega C)} \\ &= \alpha + j\beta \end{aligned}$$

여기서, α : 감쇠정수 , β : 위상 정수

3. 무손실 선로 : 손실이 없는 선로

1) 조건 : $R=0, G=0$

2) 특성임피던스 : $Z_o = \sqrt{\frac{L}{C}}$ [Ω]

3) 전파 정수 : $r = j\omega \sqrt{LC}$

\therefore 감쇠 정수 $\alpha = 0$, 위상정수 $\beta = \omega \sqrt{LC}$

4) 속도 : $v = \frac{\omega}{\beta} = \frac{2\pi f}{\beta} = \frac{1}{\sqrt{LC}} = \lambda f$ [m/sec]

4. 무왜형 선로 : 파형의 일그러짐이 없는 선로

1) 조건 : $\frac{R}{L} = \frac{G}{C}$ 또는 $LG = RC$

2) 특성임피던스 : $Z_o = \sqrt{\frac{L}{C}}$ [Ω]

3) 전파정수 : $r = \sqrt{RG} + j\omega \sqrt{LC}$

\therefore 감쇠정수 $\alpha = \sqrt{RG}$ 위상 정수 $\beta = \omega \sqrt{LC}$

4) 속도 : $v = \frac{\omega}{\beta} = \frac{2\pi f}{\beta} = \frac{1}{\sqrt{LC}} = \lambda f$ [m/sec]

5. 반사 계수 및 정재파비

1) 반사 계수 $\rho = \frac{Z_R - Z_o}{Z_R + Z_o}$

여기서 $\begin{cases} Z_R : \text{부하 임피던스} \\ Z_o : \text{특성 임피던스} \end{cases}$

2) 정재파 비 $\delta = \frac{1 + |\rho|}{1 - |\rho|}$

제12장. 라플라스 변환

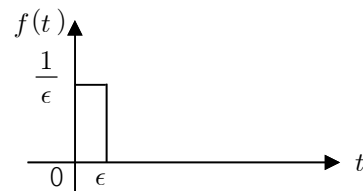
1. 정의식 : $\mathcal{L}[f(t)] = F(s) = \int_0^{\infty} f(t) e^{-st} dt$

2. 간단한 함수의 라플라스 변환

1) 단위 임펄스 함수 = 단위충격함수 = 델타함수 = 하중함수 = 중량함수

① 함수 $f(t) = \delta(t)$

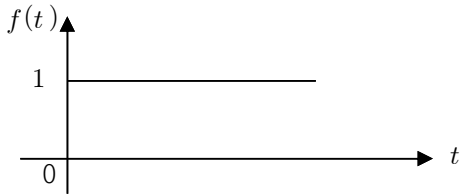
② 파형



③ 라플라스 변환식 $F(s) = 1$

2) 단위 계단 함수(unit step function)

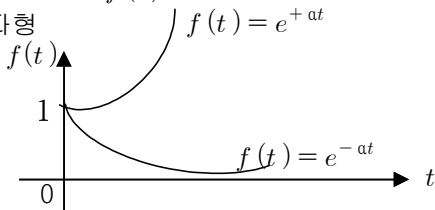
- ① 함수 $f(t) = u(t) = 1$
- ② 파형



- ③ 라플라스 변환식 $F(s) = \frac{1}{s}$

3) 지수감쇠, 지수증가 함수

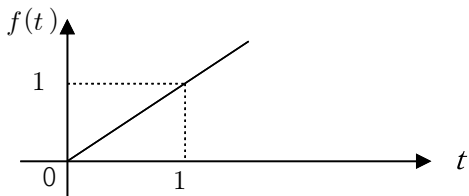
- ① 시간함수 $f(t) = e^{\mp at}$
- ② 파형



- ③ 라플라스 변환식 $F(s) = \frac{1}{s \pm a}$

4) 단위램프(Ramp)함수의 Laplace 변환

- ① 함수 $f(t) = tu(t)$
- ② 파형



- ③ 라플라스 변환식 $F(s) = \frac{1}{s^2}$

5) n 차 램프(ramp)함수

- ① 함수 $f(t) = t^n$
- ② 라플라스 변환식 $F(s) = \frac{n!}{s^{n+1}}$

참고] $2! = 2 \times 1 = 2$, $3! = 3 \times 2 \times 1 = 6$
 $4! = 4 \times 3 \times 2 \times 1 = 24$

4) 삼각함수의 Laplace 변환

- ① $f(t) = \sin \omega t$, $F(s) = \frac{\omega}{s^2 + \omega^2}$
- ② $f(t) = \cos \omega t$, $F(s) = \frac{s}{s^2 + \omega^2}$

3. 라플라스 변환에 관한 여러가지 정리

1) 선형의 정리 : 두 개이상의 시간함수가 합이나 차인 경우 라플라스 변환

$$\mathcal{L} [af_1(t) \pm bf_2(t)] = aF_1(s) \pm bF_2(s)$$

2) 복소 추이 정리 : 시간함수 $f(t)$ 와 자연지수 $e^{\mp at}$ 가 곱인 경우 라플라스 변환

$$\mathcal{L} [e^{\pm at} f(t)] = F(s) \quad s = s \mp a \text{대입} = F(s \mp a)$$

3) 복소 미분정리 : 시간함수 $f(t)$ 와 n차 램프함수 t^n 이 곱인 경우 라플라스 변환

$$\mathcal{L} [t^n f(t)] = (-1)^n \frac{d^n}{ds^n} F(s)$$

4) 시간 추이 정리 : 시간이 지연(늦어짐)된 경우 라플라스 변환

$$\mathcal{L} [f(t-a)] = F(s)e^{-as}$$

5) 실미분 정리 (초기값 : $f(0) = 0$) : 시간함수 $f(t)$ 가 미분되어 있는 경우 라플라스 변환

$$\mathcal{L} \left[\frac{d^n}{dt^n} f(t) \right] = s^n F(s)$$

6) 실적분 정리 (초기값 : $f(0) = 0$) : 시간함수 $f(t)$ 가 적분되어 있는 경우 라플라스 변환

$$\mathcal{L} \left[\int f(t) dt \right] = \frac{1}{s} F(s)$$

7) 초기값 정리 : $f(0) = \lim_{t \rightarrow 0} f(t) = \lim_{s \rightarrow \infty} s F(s)$

8) 최종값 정리 : $f(\infty) = \lim_{t \rightarrow \infty} f(t) = \lim_{s \rightarrow 0} s F(s)$

4. 라플라스 역변환 $\mathcal{L}^{-1}[F(s)] = f(t)$

: 복소함수 $F(s)$ 를 시간함수 $f(t)$ 로 변환
 즉, 라플라스 하기전의 시간함수를 찾는다.

$$\text{정의식 : } \mathcal{L}^{-1}[F(s)] = f(t)$$

- ① 인수분해가 되는 경우 : 부분분수 전개 또는 극한을 이용
- 인수분해꼴 : $s^2 + (a+b)s + ab = (s+a)(s+b)$
 $s^2 - a^2 = (s+a)(s-a)$

ex) $F(s) = \frac{2}{s^2 + 4s + 3}$ 의 역 라플라스 변환은 ?

sol) 더해서 4, 곱해서 3이 나오는 수는 1과 3이므로 $s^2 + 4s + 3$ 을 인수분해하면 $(s+1)(s+3)$ 이 된다.

$$F(s) = \frac{2}{s^2+4s+3} = \frac{2}{(s+1)(s+3)} = \frac{K_1}{s+1} + \frac{K_2}{s+3}$$

가 되므로 계수 K_1, K_2 를 구하면 다음과 같다.

$$K_1 = \lim_{s \rightarrow -1} (s+1)F(s) = 1, \quad K_2 = \lim_{s \rightarrow -3} (s+3)F(s) = -1$$

$$\text{그러므로 } F(s) = \frac{1}{s+1} - \frac{1}{s+3} \text{ 이므로}$$

이를 역라플라스 하면 $f(t) = e^{-t} - e^{-3t}$ 가 된다.

② 인수분해가 안되는 경우

: 완전제곱꼴을 이용 (즉, 복소추이를 이용한 문제)

■ 완전제곱꼴 :

① $s^2 + 2s + 1 = (s+1)^2$ ② $s^2 + 4s + 4 = (s+2)^2$

③ $s^2 + 6s + 9 = (s+3)^2$ ④ $s^2 + 8s + 16 = (s+4)^2$

ex) $f(t) = \mathcal{L}^{-1} \left[\frac{1}{s^2+6s+10} \right]$ 의 값은 얼마인가 ?

sol) $F(s) = \frac{1}{s^2+6s+10}$ 에서 분모의 값이 인수분해가

안되는 경우 이므로 완전 제곱꼴로 고치면

$$s^2 + 6s + 10 = s^2 + 6s + 9 + 1 = (s+3)^2 + 1 \text{ 이므로}$$

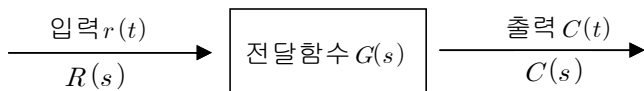
$$F(s) = \frac{1}{s^2+6s+10} = \frac{1}{(s+3)^2+1^2} \text{ 가 되어}$$

이를 역라플라스변환하면 $f(t) = \sin t \cdot e^{-3t}$

제13장. 전달함수

1. 전달 함수

전달 함수는 “모든 초기치를 0으로 했을 때 출력 신호의 라플라스 변환과 입력 신호의 라플라스 변환의 비”로 정의한다.



$$\text{전달함수 } G(s) = \frac{\mathcal{L}[c(t)]}{\mathcal{L}[r(t)]} = \frac{C(s)}{R(s)}$$

2. 소자에 따른 전달함수

1) 직렬연결시 전달함수

: 입력전압 라플라스에 대한 출력전압 라플라스와의 비. 즉, 전압비를 구한다.

$$G(s) = \frac{V_o(s)}{V_i(s)} = \frac{\text{출력 임피던스}}{\text{입력 임피던스}}$$

(직렬연결시 전류가 일정)

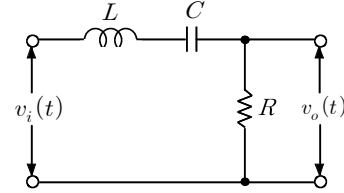
단, R, L, C 에 대한 임피던스

$$R[\Omega] \Rightarrow Z(s) = R[\Omega]$$

$$L[H] \Rightarrow Z(s) = j\omega L = sL[\Omega]$$

$$C[F] \Rightarrow Z(s) = \frac{1}{j\omega C} = \frac{1}{sC}[\Omega]$$

ex) 그림에서 전기 회로의 전달 함수는 ?



$$\begin{aligned} \text{sol) } G(s) &= \frac{V_o(s)}{V_i(s)} = \frac{\text{출력 임피던스}}{\text{입력 임피던스}} \\ &= \frac{R}{Ls + \frac{1}{Cs} + R} = \frac{RCs}{LCs^2 + RCs + 1} \end{aligned}$$

2) 병렬연결시 전달함수

: 전류에 대한 출력전압 라플라스와의 비. 즉, 임피던스를 구한다.

$$\begin{aligned} G(s) &= \frac{V_o(s)}{I(s)} = Z(s) = \frac{1}{Y(s)} \\ &= \frac{1}{\text{합성 어드미턴스}} \end{aligned}$$

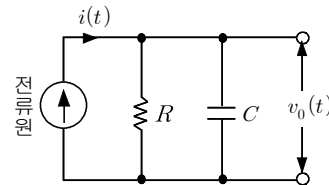
단, R, L, C 에 대한 어드미턴스

$$R[\Omega] \Rightarrow Y(s) = \frac{1}{R}[\mathcal{U}]$$

$$L[H] \Rightarrow Y(s) = \frac{1}{sL}[\mathcal{U}]$$

$$C[F] \Rightarrow Y(s) = sC[\mathcal{U}]$$

ex) 그림과 같은 회로에서 전달 함수 $\frac{V_o(s)}{I(s)}$ 를 구하여라. 단, 초기조건은 모두 0으로 한다.



$$\begin{aligned} \text{sol) } G(s) &= \frac{V_o(s)}{I(s)} = \frac{1}{\text{합성 어드미턴스}} \\ &= \frac{1}{\frac{1}{R} + Cs} = \frac{R}{1 + RCs} \end{aligned}$$

3. 제어요소의 전달함수

1) 비례요소 $G(s) = \frac{Y(s)}{X(s)} = K$ (K :이득 정수)

2) 미분 요소 $G(s) = \frac{Y(s)}{X(s)} = Ks$

3) 적분 요소 $G(s) = \frac{Y(s)}{X(s)} = \frac{K}{s}$

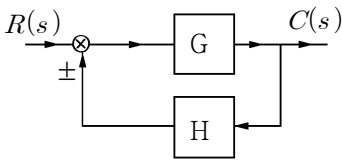
4) 1차 지연 요소 $G(s) = \frac{Y(s)}{X(s)} = \frac{K}{Ts + 1}$

5) 2차 지연 요소 $G(s) = \frac{Y(s)}{X(s)} = \frac{K\omega_n^2}{s^2 + 2\delta\omega_n s + \omega_n^2}$

6) 부동작 시간 요소 $G(s) = \frac{Y(s)}{X(s)} = Ke^{-Ls}$

(단, L : 부동작 시간)

4. 블록선도의 전달함수



합성 전달함수

$$G(s) = \frac{C(s)}{R(s)} = \frac{\sum \text{전향 경로 이득}}{1 - \sum \text{루프이득}} = \frac{G}{1 \mp GH}$$

단, 전향경로이득 : 입력에서 출력으로 동일진행방향
갖는 전달요소의 곱

루프이득 : 피이득 백되는 전달요소의 곱

제14장. 과도현상

1. 과도현상의 성질

- ① R 만의 회로에서는 과도현상이 일어나지 않는다.
- ② L 과 C 소자에서 과도 현상은 발생한다.
- ③ 과도 전류는 정상값(변하지 않는다.)과 과도값으로 이루어진 값이다.

정상해조건 : $t = \infty$, 과도해조건 : 직류전압 $E = 0$

- ④ 시정수가 크면 클수록 과도현상은 오래 지속된다.
- ⑤ L 은 초개말단 , C 는 초단말개의 성질을 갖는다.

2. R-L 직렬의 과도현상(스위치 on시)

① $i(t) = \frac{E}{R} \left(1 - e^{-\frac{R}{L}t} \right)$ [A]

② 정상전류=최종전류($t = \infty$) : $I_s = \frac{E}{R}$ [A]

③ 특성근(과도값) : $p = -\frac{R}{L}$

④ 시정수:특성근의절대값의역수 $\tau = \frac{1}{|p|} = \frac{L}{R}$ [sec]

⑤ 시정수에서의 전류값 $i(\tau) = 0.632 \frac{E}{R}$ [A]

⑥ R에 걸리는 전압 : $V_R = E(1 - e^{-\frac{R}{L}t})$ [V]

⑦ L에 걸리는 전압 : $V_L = Ee^{-\frac{R}{L}t}$ [V]

⑧ 스위치 off시 $i(t) = \frac{E}{R} e^{-\frac{R}{L}t}$ [A]

3. R-C 직렬의 과도현상(스위치 on시)

① $i(t) = \frac{E}{R} e^{-\frac{1}{RC}t}$ [A]

② 전하량 : $q = CE(1 - e^{-\frac{1}{RC}t})$ [C]

③ 특성근 : $p = -\frac{1}{RC}$

④ 시정수 : $\tau = \frac{1}{|p|} = RC$ [sec]

⑤ 시정수에서의 전류값 : $i(\tau) = 0.368 \frac{E}{R}$ [A]

⑥ R에 걸리는 전압 : $V_R = Ee^{-\frac{1}{RC}t}$ [V]

⑦ C에 걸리는 전압 : $V_C = E(1 - e^{-\frac{1}{RC}t})$ [V]

4. L-C 직렬의 과도현상(스위치 on시)

① $i(t) = \frac{E}{\sqrt{\frac{L}{C}}} \sin \frac{1}{\sqrt{LC}} t$ [A]

② 고유 주파수(각속도) : $\omega_n = \frac{1}{\sqrt{LC}}$ [rad/sec]

③ 전류는 불변진동전류이다.

④ L 및 C 에 걸리는 최대전압

(1) $V_{Lmax} = E$ [V] (2) $V_{Cmax} = 2E$ [V]

5. R-L-C 직렬의 과도현상(스위치 on시)

(1) 진동 조건 :

① $R > 2\sqrt{\frac{L}{C}}$ 이면 비진동

② $R = 2\sqrt{\frac{L}{C}}$ 이면 임계진동

③ $R < 2\sqrt{\frac{L}{C}}$ 이면 진동

6. R-L 직렬에서 과도분이 없는 위상 $\theta = \tan^{-1} \frac{X_L}{R}$